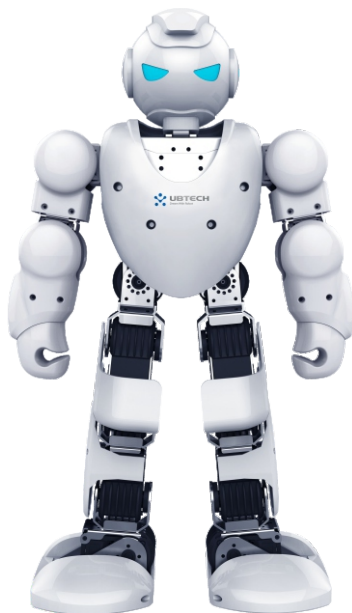


Alpha 1 App 使用说明书



01 开始

获取 “Alpha 1 app”

手机控制机器人需要通过我们的 “Alpha 1 app” 和机器人连接来实现，在连接机器人前你需要先下载 “Alpha 1 app”。

iOS:

在iPhone或其它iOS设备中打开App Store, 搜索 “Alpha 1” 并下载;

或者，在手机浏览器中打开<http://app.ubtrobot.com/app/index.html>下载安装

Android:

在Android设备中，使用 “Android Play” 或 “安卓商店” 等应用商店，搜索 “Alpha 1” 并下载安装;

或者，在手机浏览器中打开<http://app.ubtrobot.com/app/index.html>下载安装

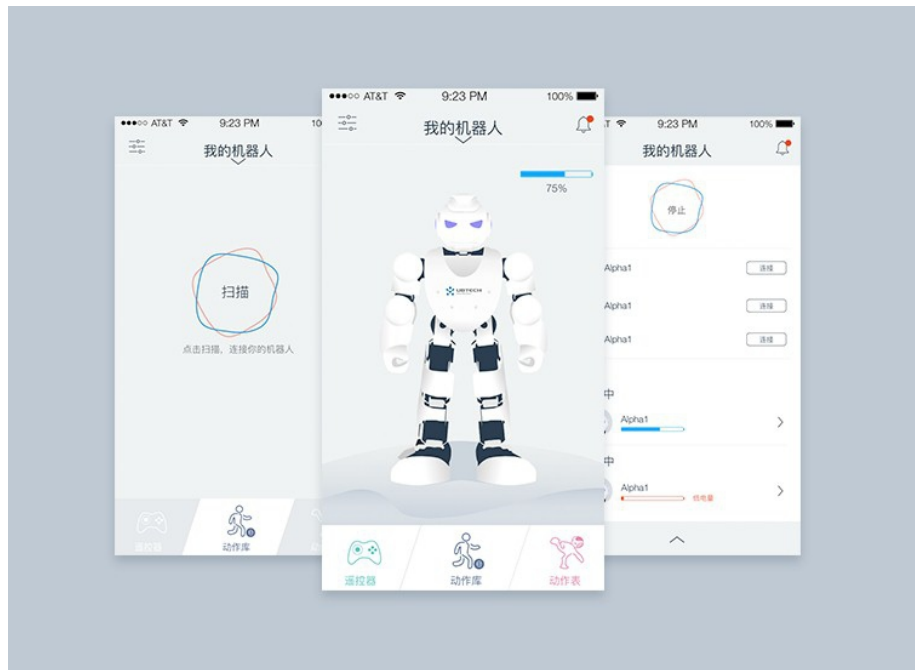
使用Ubtech帐号登录

使用Ubtech帐号用户可以在我们的产品中使用，包括 “Alpha 1s app” “Alpha 2 app” “JIMU app” 以及 “Vapp”；

在 “Alpha 1 app” 中你可以选择使用 “手机” “邮箱” “第三方帐号登陆” 的方式注册Ubtech帐号；注册成功后即可登录我们相应的产品；

你也可以不登录直接体验我们的 “Alpha 1 app”。

02 绑定、扫描与连接



02 绑定、扫描与连接

绑定须知

- 初次使用机器人时，会进入绑定流程；
- 绑定流程有助于将你的帐号信息和机器人联系在一起，成为产品的主人；
- 若用户没有绑定阿尔法，后续也可以进入机器人信息页面绑定；
- 1台机器人仅能被1个用户绑定，绑定操作不会影响其他用户使用机器人；；
- 机器人一次只能连接一个用户。

绑定流程

扫描二维码绑定：

1. 初次登陆“Alpha 1 app”后会进入绑定引导页面，用户选择“开始绑定”进入绑定流程；
2. 进入“扫描二维码页面”，扫描位于产品包装盒内的二维码，扫描成功后即可绑定机器人。

输入序列号绑定：

1. 用户也可以在“扫描二维码页面”“选择其他绑定方式”进入“序列号绑定页面”；
2. 输入位于机器人背后的序列号，输入正确后即可绑定机器人。

扫描

“Alpha 1 app”中有以下扫描机器人的入口。

绑定后扫描：用户绑定成功后，会直接进入扫描页面；

在app主页扫描：若用户跳过登陆流程，进入app后点击主页的扫描图标可以进入扫描、连接流程；

添加机器人时扫描：当用户已经连接了机器人，也可以轻按导航栏进入设备列表中，再轻按扫描图标进入连接页面、流程；

02 绑定、扫描与连接

连接

在扫描页面，app会通过蓝牙扫描手机附近的蓝牙设备；

扫描到阿尔法时，会显示阿尔法的头像图标、机器人名称及MAC地址，你可以通过提供的这三种信息快速地找到你的阿尔法。

连接成功

当连接了阿尔法后，机器人的眼睛会闪烁蓝色的光；

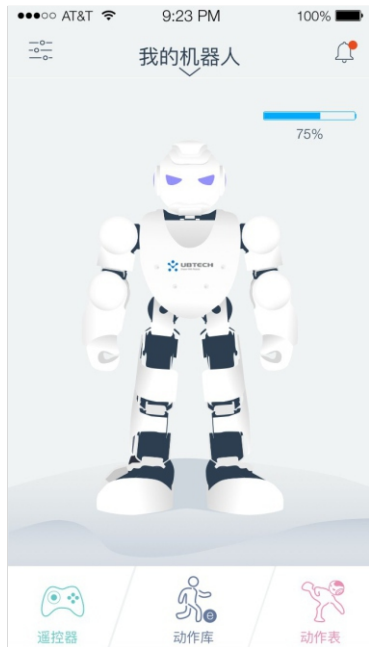
在主页面会显示阿尔法的实体形象以及电源状态，“动作表”“闹钟”“遥控器”等页面中也会根据当前连接的机器人显示不同的动作和内容。

连接失败的原因

- 未开启机器人：开启机器人背后的电源开关，开启后机器人的眼睛灯常亮；
- 机器人与手机的距离过远：将机器人与手机的距离保持在最佳使用距离5米内；
- 未开启手机的蓝牙。

03 管理机器人

用户轻按“主页”顶部的导航栏会显示设备列表，在设备列表中用户可以对机器人进行管理。



03 管理机器人

查看、设置机器人的基本信息

在设备列表中，轻按机器人头像进入机器人的信息页面，在这里你可以为机器人更改名称。

断开与机器人的连接

若你想断开机器人的连接，可以在设备列表中对应的机器人中左划显示并选中“断开”选项，即可断开机器人。退出登录、应用也会断开与机器人的连接。

同时连接多个机器人 (iOS)

- 当你需要连接多个设备时，在设备列表中轻按扫描图标进入扫描流程。在扫描出的蓝牙中选择你要连接的机器人。连接成功后的机器人会添加到设备列表中。
- 当同时连接了多个设备，通过使用设备列表中的多选框用户可以同时控制多个机器人，也可以切换到其他的机器人。
- 已连接但没有使用的机器人会处于待命状态。
- 当连接了多个机器人时，动作列表中默认显示第一台机器人的动作，当进行同步动作的时候动作也是默认同步到第一个机器人中。如果你需要显示或同步动作到其他机器人中，你需要切换到其他机器人。
- 在“动作闹钟页面”可以切换查看不同的机器人中的闹钟内容。

连接其他机器人(Android)

机器人设备1次只能连接1台机器人。

当你要连接其他机器人时，在设备列表中轻按扫描图标进入连接流程。选择你要连接的机器人，连接成功后会连接上新的机器人，断开之前连接的机器人。同时在设备列表中会显示你过去连接过的机器人记录。

03 管理机器人



04 动作表

动作灵活是阿尔法的特点之一。你可以直接让机器人执行我们为机器人内置的动作，也可以在动作库内下载动作并同步到机器人内，让机器人执行动作。

查看动作表

动作表按照“机器人本体（sd卡）动作”以及“下载动作”“我的动作”3个类型组织；

“机器人本地（sd卡）动作”根据动作类型还可以分为“基本动作”“音乐舞蹈”“寓言故事”3种动作类型；

“下载动作”内显示用户从“动作库”中下载的动作，用户可以在这里对用户下载到手机的动作进行管理，包括：查看下载状态，查看动作详情、同步到机器人。



04 动作表

执行单个动作

你可以直接选择“机器人本体（sd卡）”的动作让机器人执行，已经下载的动作在没有同步到机器人的情况下不能执行；

当机器人正在执行动作时，页面下方会显示“动作控制栏”，可以对机器人进行控制，包括：“暂停/继续动作”“终止动作”“掉电”“关闭led灯”“调节音量”以及“循环动作”。



04 动作表

动作循环

- 在“动作控制栏”中，轻按“循环动作”按钮开启动作循环功能。开启后，你能够进入“选择循环动作”页面中选择你要循环的单个或多个动作。选择完成并确认后即执行动作循环。
- 再次轻按“循环动作”按钮即退出动作循环。
- 你也可以选择“动作表”中的其他动作退出动作循环。



“动作循环”功能已关闭，右上角显示循环的动作数量。



“动作循环”功能已开启，右上角显示循环的动作数量。

下载的动作

用户可以在动作库下载动作到手机，下载后的动作会保存到“动作表>我的下载”中。

下载动作时，用户除了可以直接在动作库页面上看到下载的状态和进度，也可以在我的下载中看到同样的内容。

在动作库中将动作下载完成后，点击“播放”按钮，会进入“我的下载”页面，这里会展示所有已经下载或正在下载的动作，点击“播放”，机器人将执行动作。



04 动作表

新建动作

你还可以为机器人设计动作。在“动作表”页面的右上角有“新建动作”的入口。

在“新建动作”页面，你可以将机器人切换到编程模式为机器人添加动作，一个动作由多个姿势组成，手动调整机器人的姿势，将姿势添加到动作中，你可以连续添加动作，也可以点击退出结束添加，最终完成动作的创建，“新建动作”完成后，你可以为动作命名、编写详情、添加图片。



- 1 添加动作：点击此按钮，机器人将进入“掉电”状态，在“掉电”状态下机器人的关节会变得松弛，以便您调整机器人的动作。
- 2 添加：手动为机器人设定好动作后，点击此按钮即将当前姿势下每个舵机的角度值记录下来添加到动作中。
- 3 结束：点击此按钮，结束添加动作。
- 4 编辑：点击动作卡片，可以对单个动作进行编辑，包括“预览”“修改”“删除”“复制”“粘贴”。

04 动作表



- 5 预览：点击此按钮可预览当前动作。
- 6 修改：点击此按钮可重新为机器人设定动作并替换当前动作。
- 7 删除：点击此按钮可删除当前动作，删除后不可恢复。
- 8 复制：点击此按钮可复制当前动作，被复制的动作可以粘贴在当前动作之后，也可以回到动作列表，粘贴在其它动作之后。
- 9 粘贴：点击此按钮粘贴刚刚复制的动作。
- 10 时间：可通过拖动滑块调整时间，也可以点击加减号进行调整。

你还可以使用电脑编程软件为机器人编程创建新动。

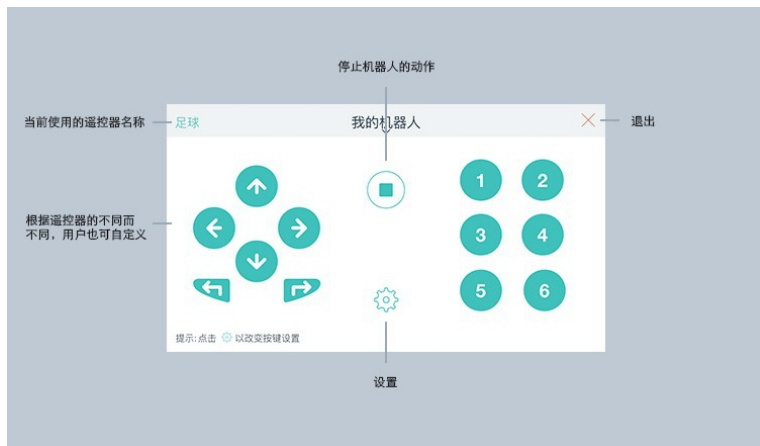
下载地址：<http://www.ubtrobot.com/html/page/ServiceTechnology.html#point1>

05 遥控器

在应用中，我们内置了3种能够体现机器人特点的遥控器供用户使用，包括：“足球队”、“劲歌热舞”和“文学家”，你可以使用“足球队”遥控器控制机器人踢足球，也可以使用“劲歌热舞”让机器人跳舞给你看，还能让“文学家”给小孩子讲故事。

使用遥控器

选择相应的遥控器进入控制页面，轻按按钮让机器人做相应的动作。还可以停止机器人的动作，切换遥控器及切换控制的机器人（iOS）



05 遥控器

配置遥控器

在遥控器页面中通过开关控件可以在“使用遥控器”和“配置遥控器”两种状态中切换。遥控器默认处于“使用”状态，向右滑切换到“配置”状态。在配置状态时，选择按钮能够为该按钮从动作表中选择动作。

切换遥控对象（iOS）

使用iOS设备，能够在遥控器页面中同时遥控多个机器人，也可以切换遥控其他已连接的机器人。

轻按遥控器页面顶部的导航栏，会显示当前连接的机器人，选择你想要遥控的机器人即可。

06 动作库

使用动作库，你可以为机器人发现更多的动作，下载动作到手机中。也可以对其他用户或官方的动作进行评论、收藏等。

查找动作

你可以在动作库中直接搜索动作，或者按动作分类查找动作，我们也会为你推荐动作。

查看动作的详情及操作

除了根据动作的图片和文字查看动作，你也可以进入动作详情页面查看更多与该动作相关的内容，如“点赞”“评论”“收藏”“分享”。



06 动作库

下载动作



小红帽的故事

讲了小红帽和大灰狼的故事



📖 寓言故事 ⌚ 03:25 👁 123

在动作库主页或动作详情页面都可以下载动作，下载的动作会保存在“动作表>我的下载”中。

下载动作时，用户除了可以直接在动作库页面上看到下载的状态和进度，也可以在“动作表>下载动作”中看到同样的内容。

动作需要同步到机器人中才可以让机器人执行。具体操作请看“动作表 - 同步动作”。

07 动作闹钟

动作闹钟能够让机器人定时执行动作。1台机器人暂时只能设定1个闹钟。

闹钟设置

在动作闹钟页面中，你可以自定义闹钟名称、开启与关闭、定时、闹钟所对应的动作及闹钟周期。

